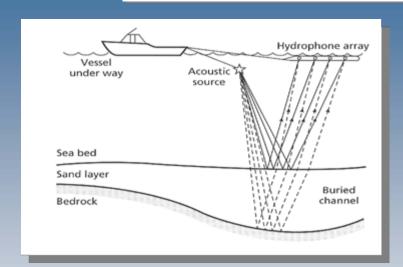
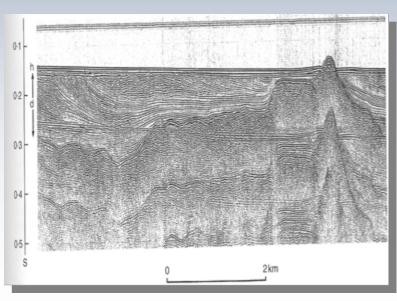


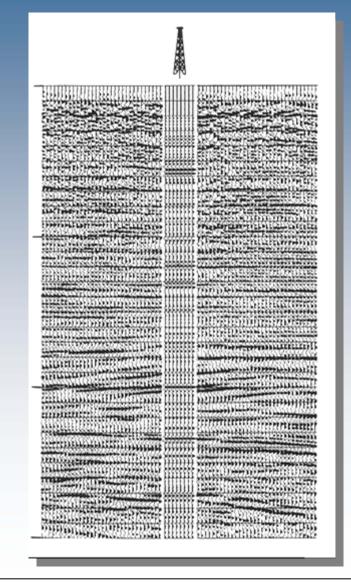
Reflexionsseismik

- Reflektierte Strahlen
 - Horizontale Reflektoren
 - Reflektor Sequenz
- Reflexions-seismogramme
 - Schussanordnungen
 - Common Mid-Point Anordnung
- Korrekturen und Filterung
- Migration von Reflexionsdaten
- Interpretation
 - Strukturanalyse
 - Stratigraphie

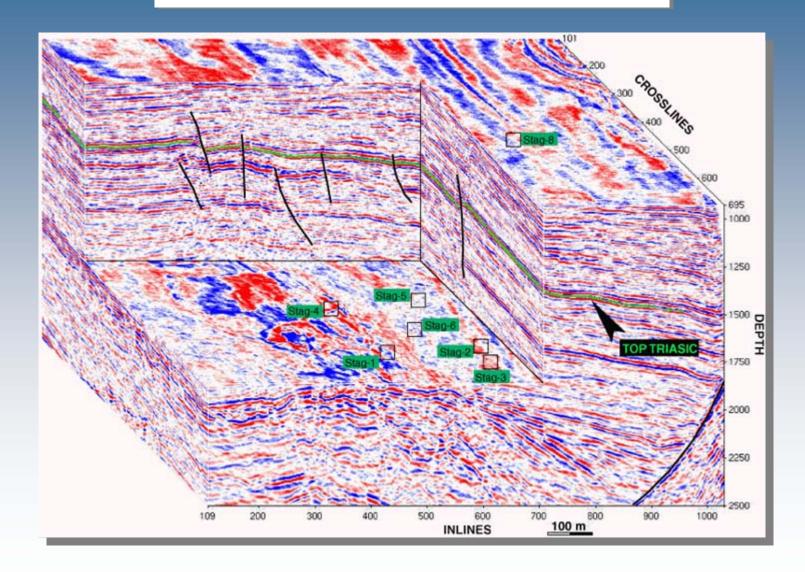
Vom seismischen Experiment zum Bohrloch







3D Sektion





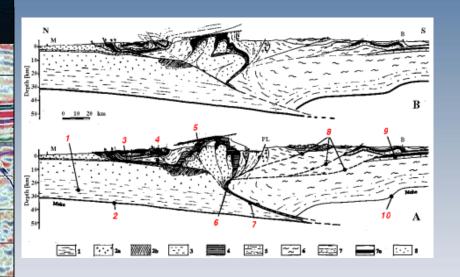
Die Reflexionsseismik ist das meistgenutzte geophysikalische Messverfahren!

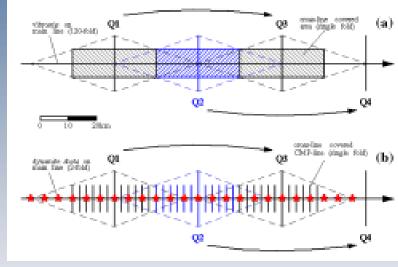
- In vielen Fällen gilt die Annahme, dass das Medium geschichtet ist (von kleinen bis hin zu großen Raumskalen)
- Die rohen Daten können so verarbeitet werden, dass ein "Abbild" des Untergrunds entsteht (Migration)
- Die Datenverarbeitung wird heutzutage mit dem Computer erledigt (nicht aber die Interpretation!)

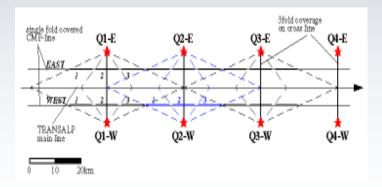
Transalp



Transalp







Nachuntersuchungen zu Sumatra (after Singh et al. Leading Edge)

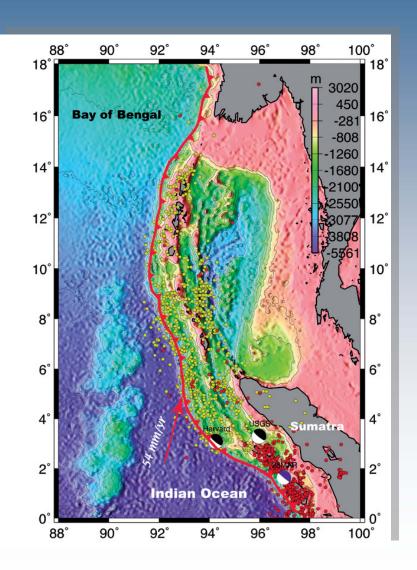
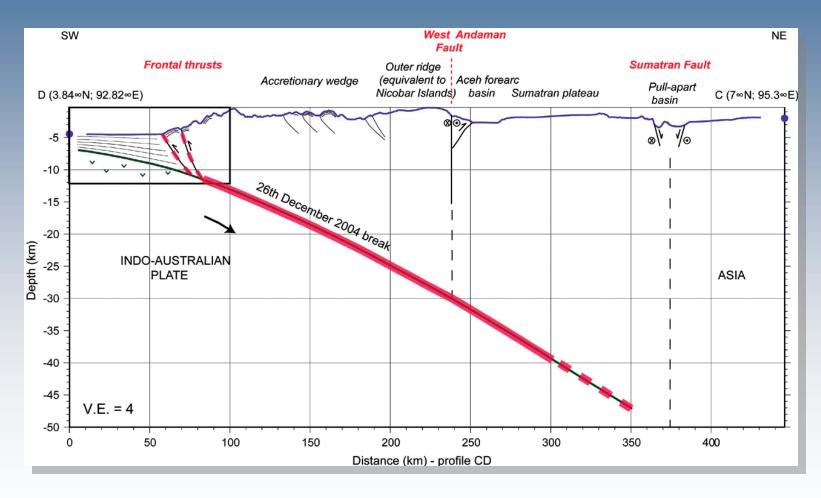
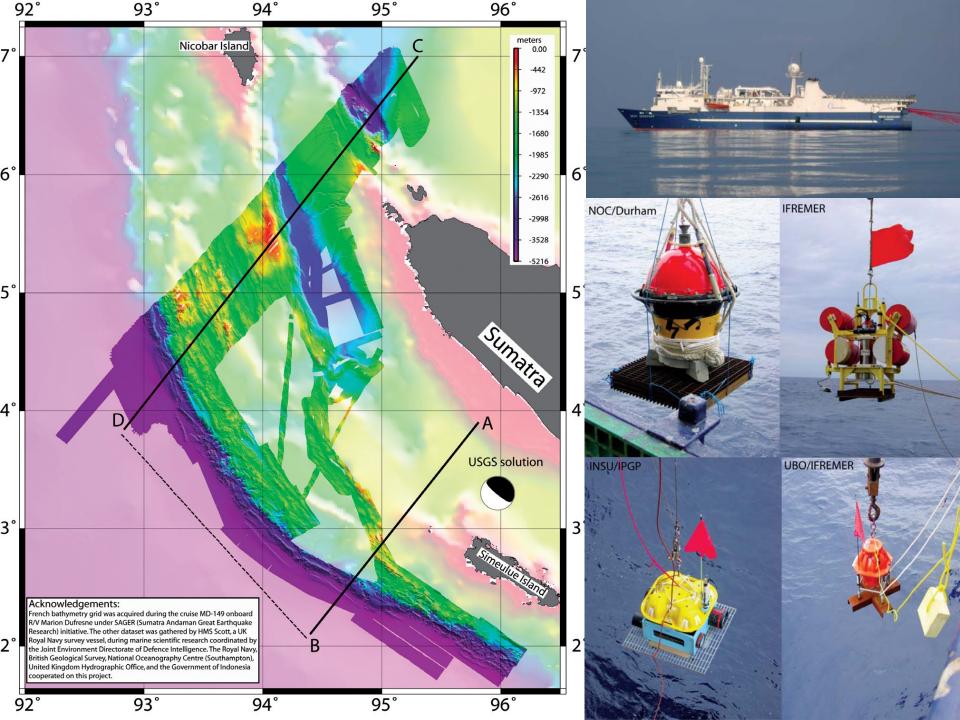
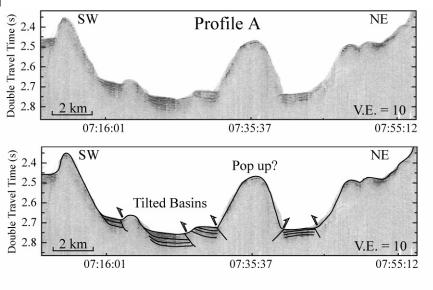


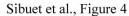
Figure 1 The epicentres and fault plane solutions of the 26
December 2004 and 28 March 2005 earthquakes. Yellow-coloured circles indicate the first 10 days of aftershocks following the 26 December 2004 earthquake. Red-coloured circles indicate the first 10 days of aftershocks following the 28 March 2005 event.

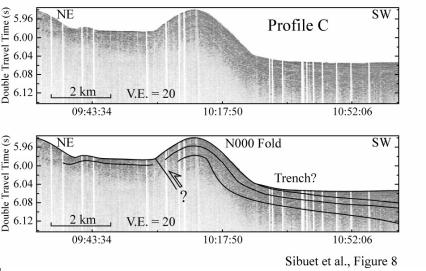
Fragestellung: Rissausbreitung zur Meeresoberfläche?

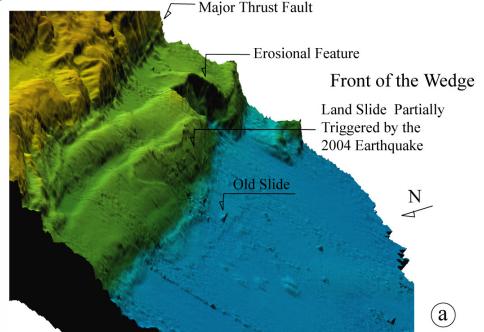


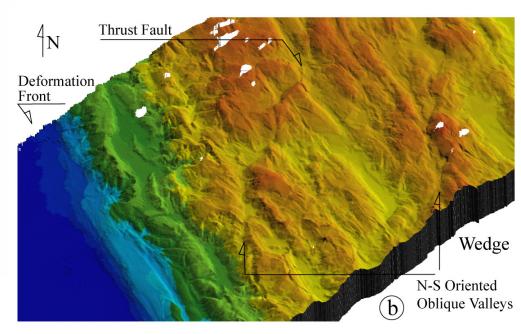








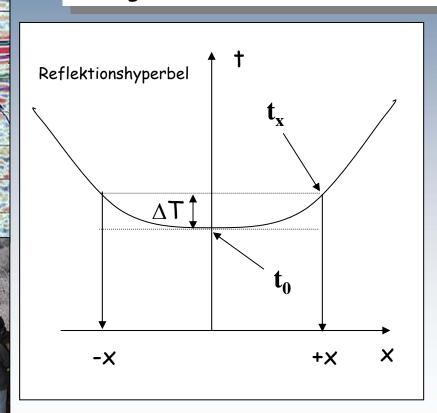




Sibuet et al., Figure 7



Die Ankunftszeiten t(x) der Reflexionen von der Schichtgrenze in der Tiefe z als Funktion vom Abstand x wird geschrieben als:



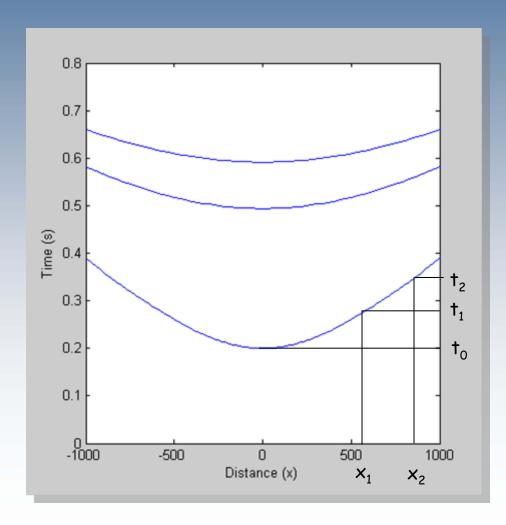
$$t(x) = \frac{1}{v}\sqrt{x^2 + 4z^2}$$

$$t^{2} = \frac{4z^{2}}{v^{2}} + \frac{x^{2}}{v^{2}} = t_{0}^{2} + \frac{x^{2}}{v^{2}}$$

$$\Delta T = t_x - t_0 \approx \frac{x^2}{2V_{rms}^2 t_0}$$

Normal Moveout (NMO)

Laufzeit reflektierter Strahlen

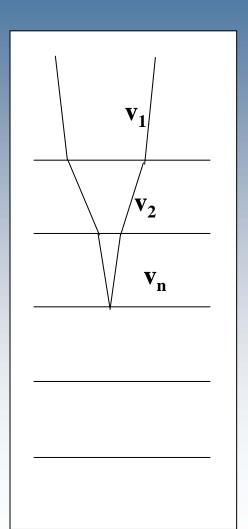


$$t_2 - t_1 \approx \frac{x_2^2 - x_1^2}{2V_{rms}^2 t_0}$$



Der einzelne NMO kann dazu benutzt werden die rms-Velocity bis zu einer bestimmten Tiefe abzuschätzen, und Geschwindigkeiten der Schichten v_n (Dix Formel) mit der Laufzeit am Punkt der Quelle t_n zu bestimmen.

$$v_{n} = \left[\frac{V_{rms,n}^{2} t_{n} - V_{rms,n-1}^{2} t_{n-1}}{t_{n} - t_{n-1}}\right]^{1/2}$$

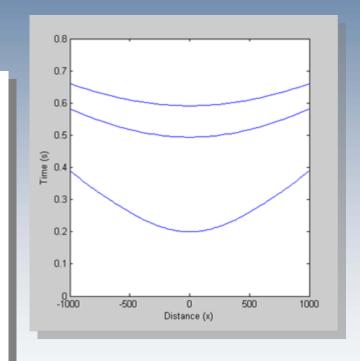




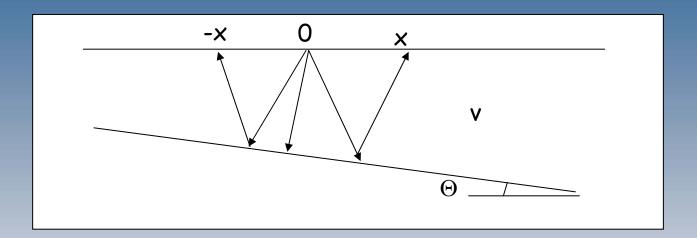
$$v_{n} = \left[\frac{V_{rms,n}^{2} t_{n} - V_{rms,n-1}^{2} t_{n-1}}{t_{n} - t_{n-1}}\right]^{1/2}$$

Vorgehensweise:

- Bestimmen der rms-Geschwindigkeiten (v_{rms}) für jede Reflexion
- Ablesen der zero-offset Ankunftszeiten jeder Reflexion t_n
- 3. Bestimmen von $v_1 = v_{rms,1}$
- 4. Berechnen von v_n für n > 1 über Formel.
- 5. Berechnen der Schichtdicken aus Differenzzeiten der Reflexionen am Nullpunkt.



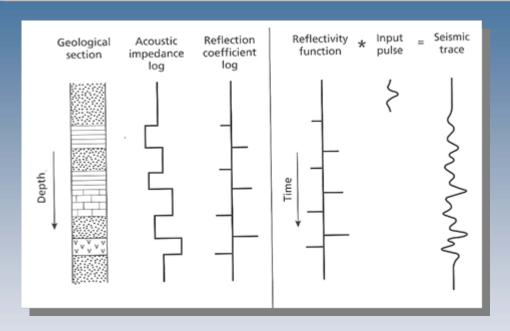
Schräge Schichtung - Dip-Moveout



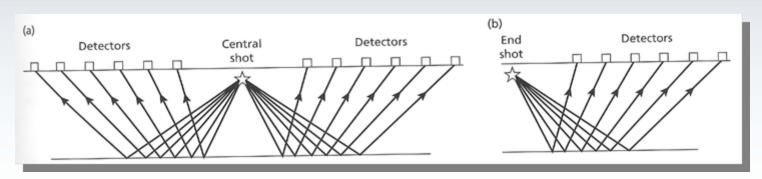
Ein nicht horizontaler Reflektor führt zu einer asymmetrischen Verteilung der Ankunftszeiten rechts und links vom Schusspunkt. Der Dip-Moveout wird definiert als die Differenz der Laufzeiten bei -x und x: Bei bekannter Geschwindigkeit v kann der Winkel Θ bestimmt werden:

$$\begin{vmatrix} \Delta T_d = t_x - t_{-x} \\ \Delta T_d = 2x \sin \Theta / V \\ \Theta \approx V \Delta T_d / (2x) \end{vmatrix}$$

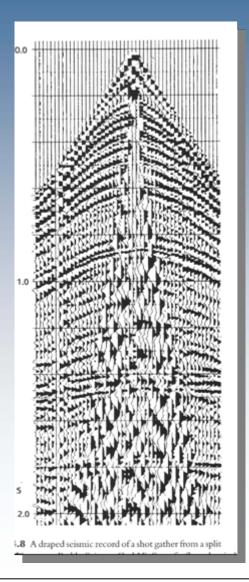
Konvolutionsmodell von Reflexionsseismogrammen

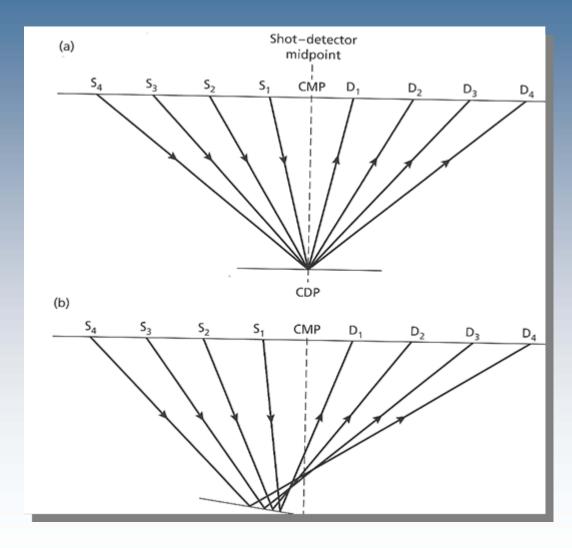


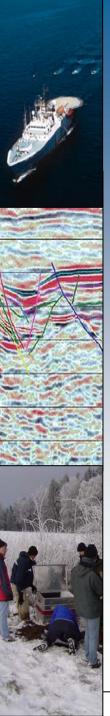
Schuss-Detektor Anordnungen



Die Schussanordnung Common-Mid(Depth)-Point (CMP)







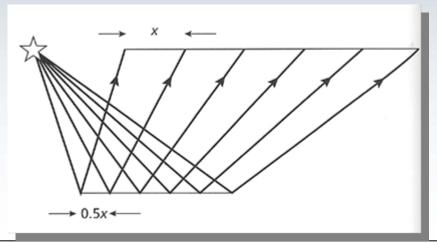
Vertikale und horizontale Auflösung Fresnel-Zone

Vertikale Auflösung eines seismischen Pulses: \frac{1}{4}-1/8 einer Wellenlänge

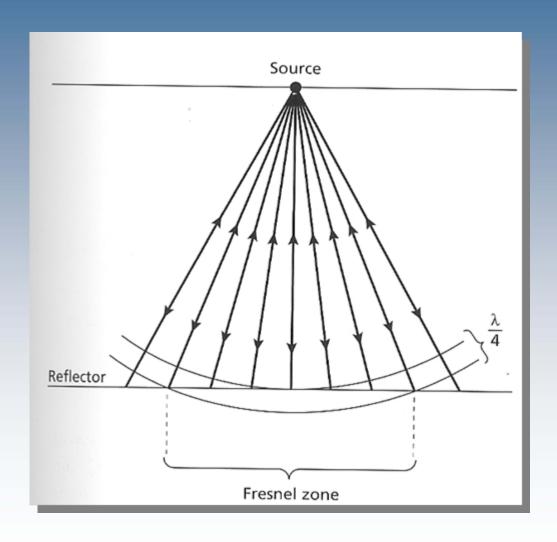
Beispiel: v=2km/s, 50Hz -> Auflösung 10m

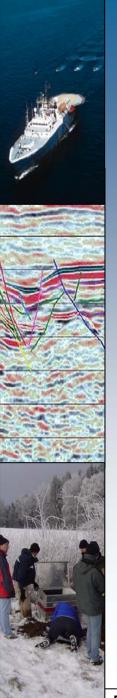
-> Scharfer Impuls erwünscht -> Dekonvolution -> Ansprechverhalten des Mediums auf einen Impuls

Horizontale Auflösung: Bestimmt durch die Abstände der Detektoren (Seismometer) und der Fresnel-Zone: $w=(2z\lambda)^{1/2}$ für $z \gg \lambda$.



Vertikale und horizontale Auflösung Fresnel-Zone



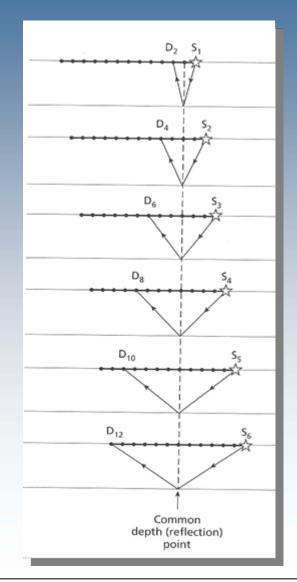


CMP Messverfahren Multi-Channel Reflexionsmessung

Mit einer geeigneten Quelle-Empfänger-Anordnung können die Aufnahmen "gestackt" (gestapelt, gemittelt) werden um damit das Verhältnis Signal-zu-Rauschen zu verbessern!

Der Grad des "Stackings" einer CMP-Anordnung wird bestimmt durch m=N/2n. Hierbei ist N die Anzahl der Geophone, und n die Anzahl der Geophonabstände um die die Quelle zwischen den Schüssen versetzt wird. Die Verbesserung des Signal/Rauschen Verhältnisses durch das "Stacking" ist sqrt(m).

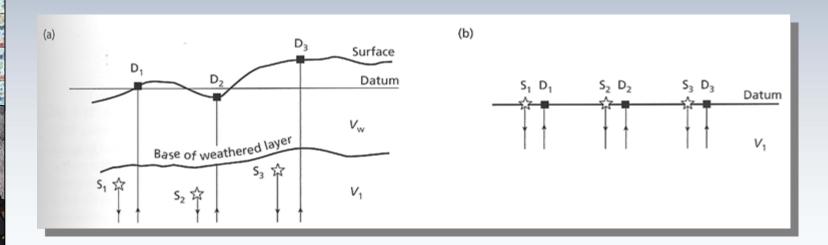
Beispiel: N=96, n=8: -> 96/16=6-fach Die Verbesserung des Signal/Rausch-Verhältnisses ist: sqrt(6)~2.5





Normalerweise sind Quelle und Empfänger nicht auf der selben topographischen Höhe. Wir müssen Korrekturen vornehmen für

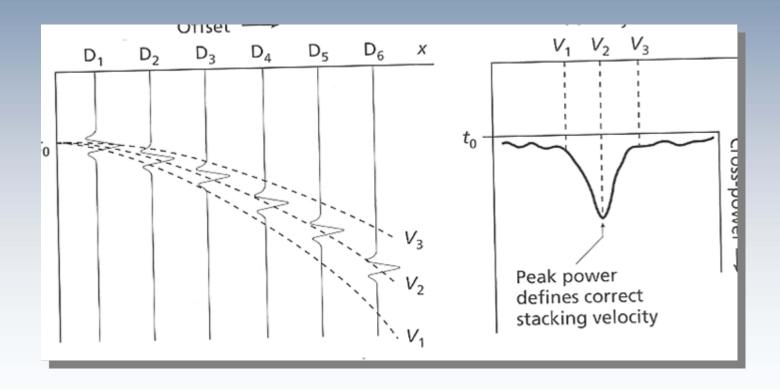
- die topographische Höhe
- die Verwitterungsschicht



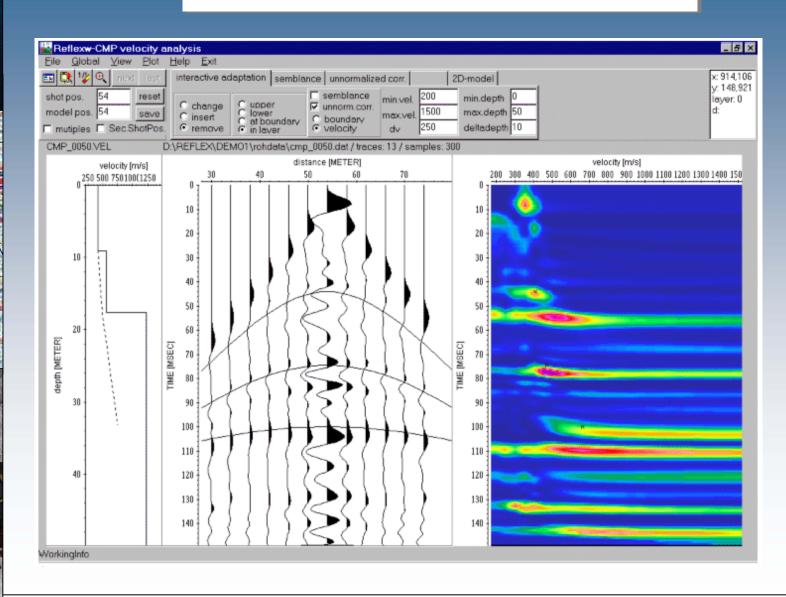
"Redatuming"

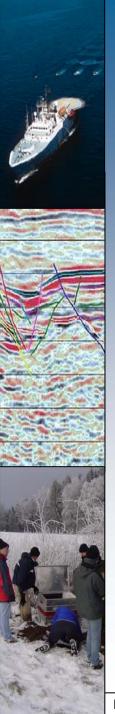
Dynamische (NMO) Korrektur

... ist hauptsächlich die Kompensation des Moveouts einer bestimmten Reflexion.



NMO moveout (CMP) Analyse

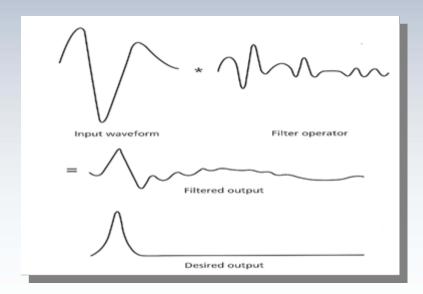




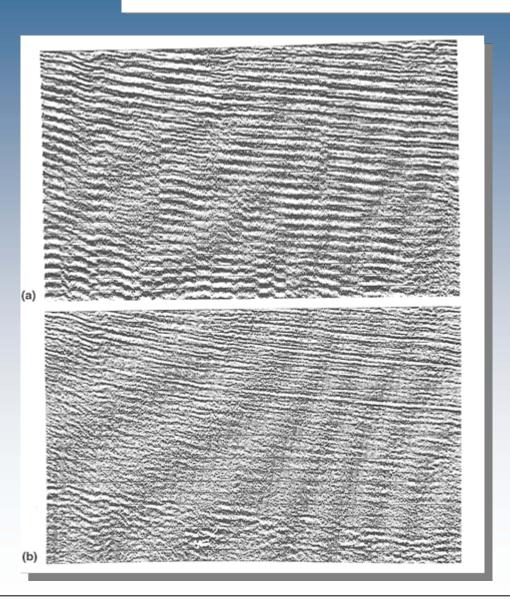
(Invers-) Filterung seismischer Daten Dekonvolution

Um die (visuelle) Qualität der Darstellung zu verbessern möchte man alle ungewollten Signale unterdrücken

- Dereverberation (Unterdrückung multipler Refeflexionen)
- Deghosting (Unterdrückung der Oberflächenreflexion)
- Whitening (Verschärfen des Signals)

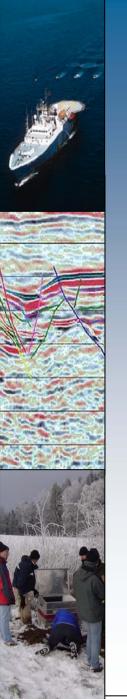


Filterung - Beispiel



Vorher

Nachher



Migration

Migration ist das Konzept Seismogramme in Abbildungen des Untergrunds umzuwandeln, indem man die Reflexionsereignisse unter ihrer jeweiligen Position an der Oberfläche, und an ihrer entsprechenden vertikalen Position (mittels korrigierter vertikaler Reflexionszeit) plaziert.

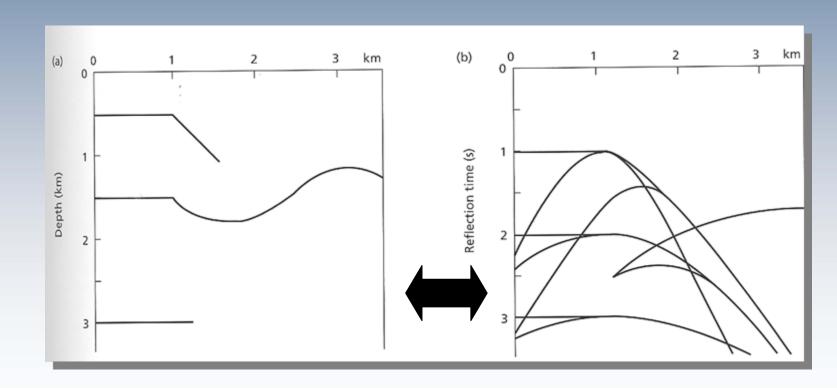
Zeit-Migration: die Dimension der Hochachse migrierter Seismogramme ist Zeit (Laufzeit hin und rück).

Tiefen-Migration: Migrierte Reflexionszeiten wurden mittels entsprechender Geschwindigkeiten in Reflektor-Tiefen umgewandelt.

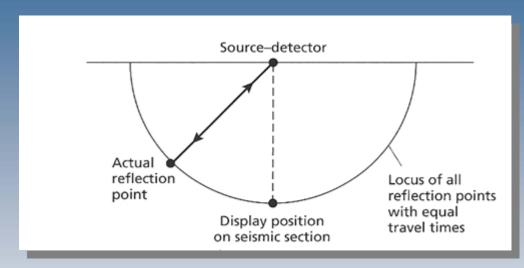
Migration

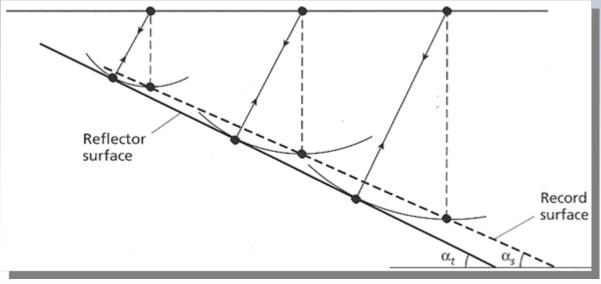
Reflektoren

Seismische Darstellung



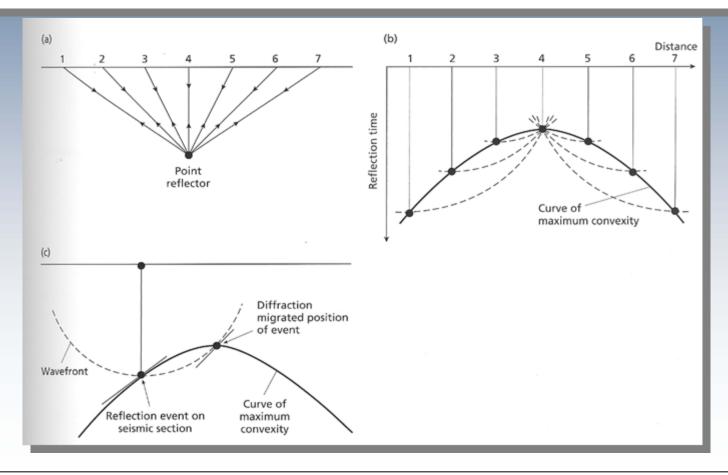
Wellenfront Methode



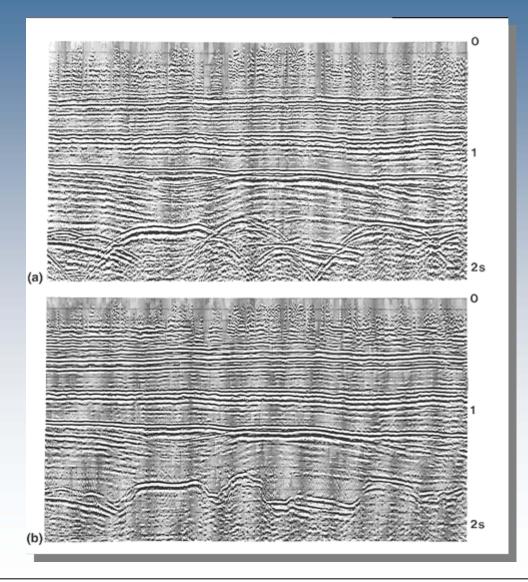


Diffraktions-Migration

Es wird angenommen, dass jeder ausgedehnte Reflektor aus einer Aneinanderreihung von Reflexionspunkten (Diffraktoren) besteht.



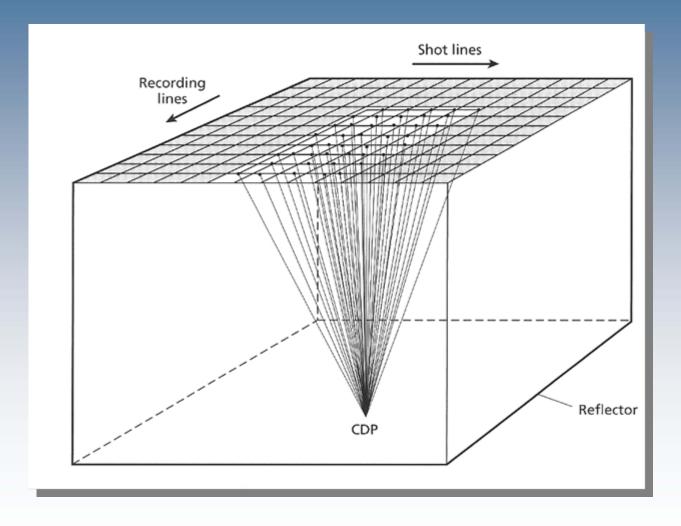




Vorher

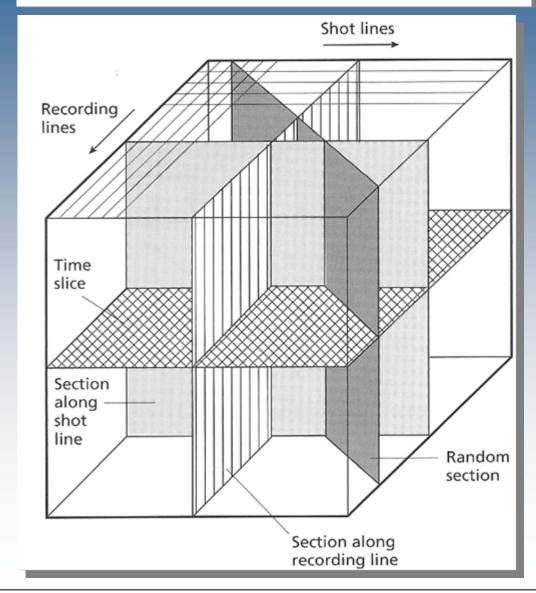
Nachher

3D Messungen





3D Messungen





Heutiges 3-D Beispiel: Valhall



- Operated by BP Norway since 1982
- Expected to produce until 2050
- Estimated 2.7 billion barrels of oil (500 million recovered as of 2004)

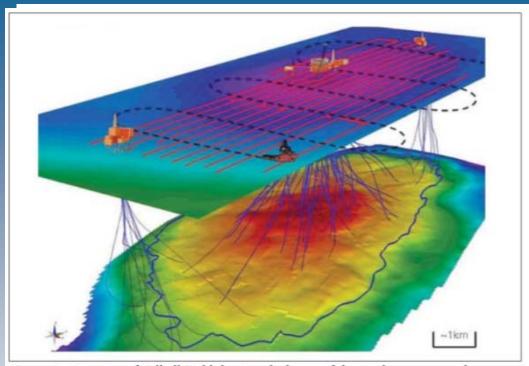
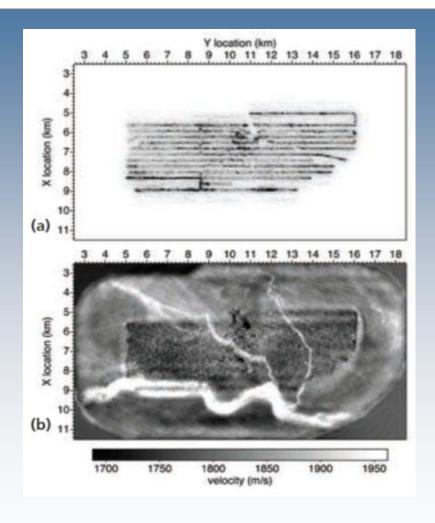


Figure 1. Overview of Valhall Field showing the layout of the geophone array at the sea floor (red lines), the top of the reservoir, the outline of the field (dark blue line), and the wells (thin blue lines).

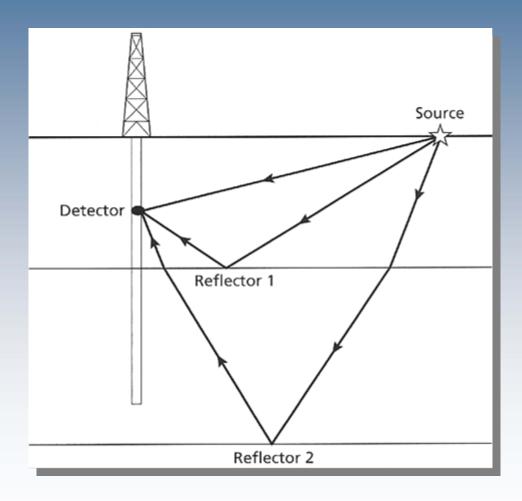
- LoFS ("life of field seismic project") system installed in 2003.
- "First of its kind in the world and cost nearly US \$45 million,"
- ~ 2500 receiver stations 50 m apart, 1 m deep, covers 70% of the field
- ~ 50,000 shots / survey
- Average 2 surveys / year (each takes ~ 3 weeks)

Paleochannels (waveform inversion)

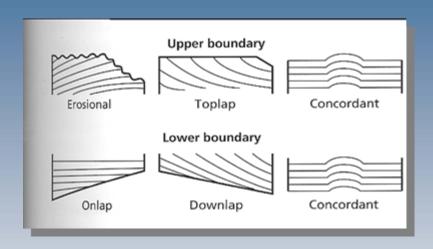


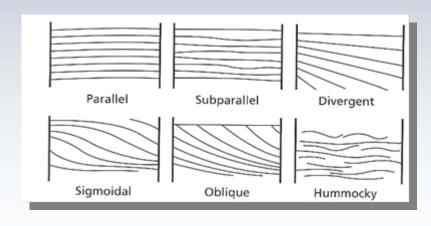
Sirgue et al., 2010

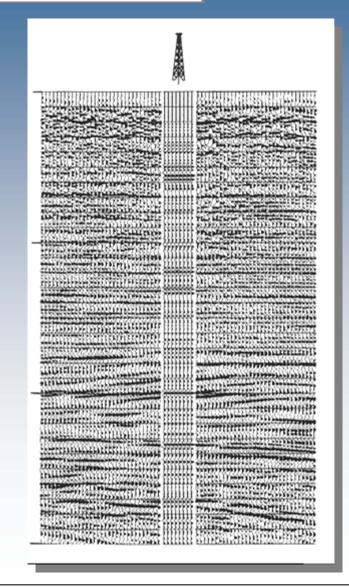
Vertikales Seismisches Profil (VSP)

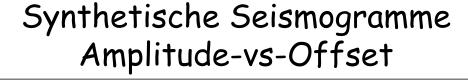


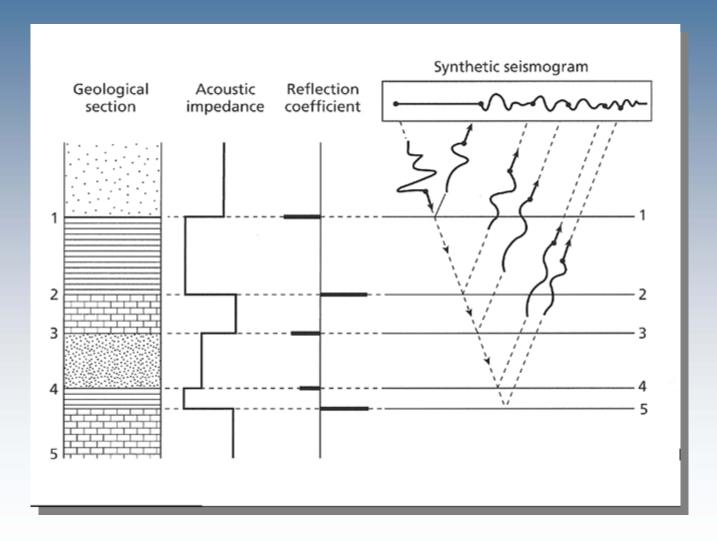
Analyse der Struktur



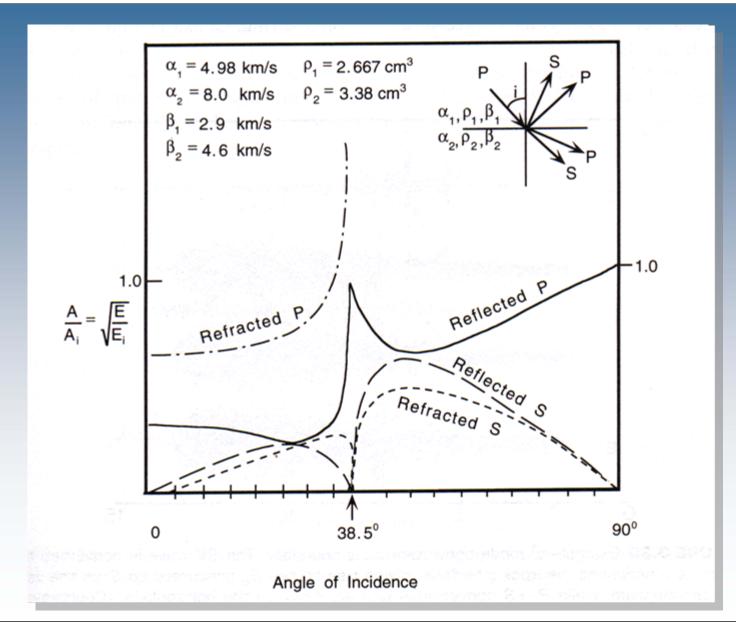






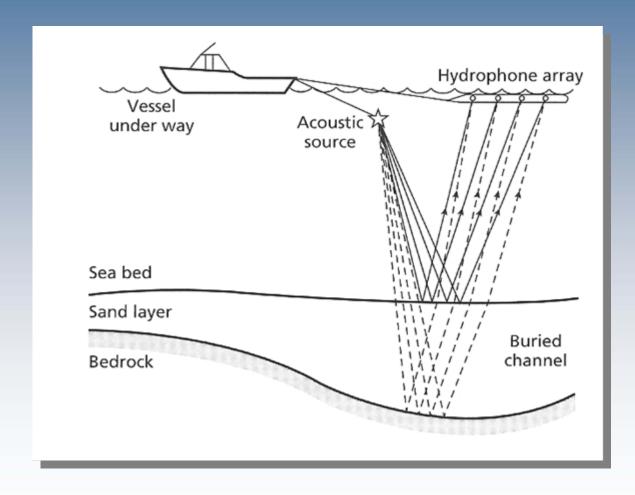




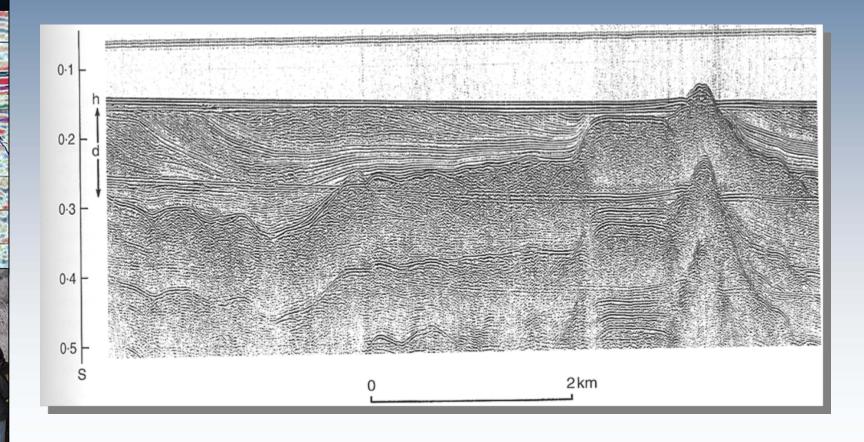




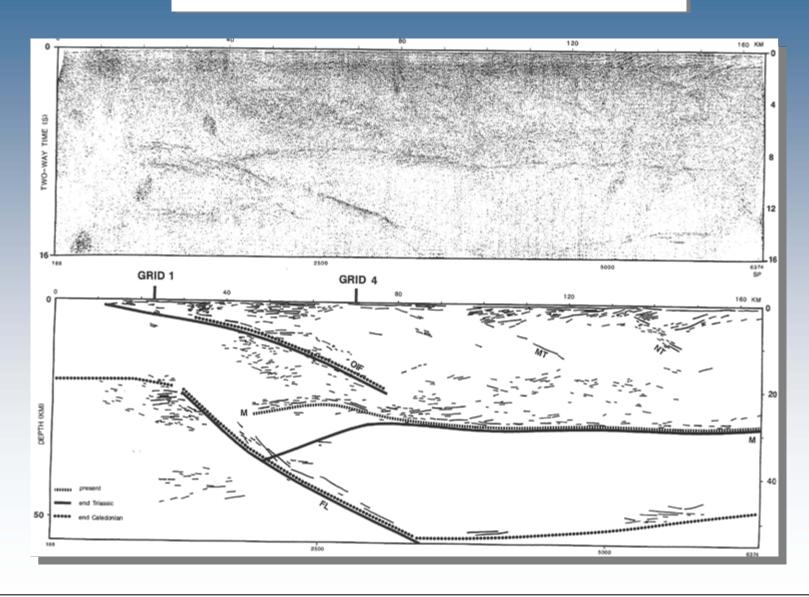




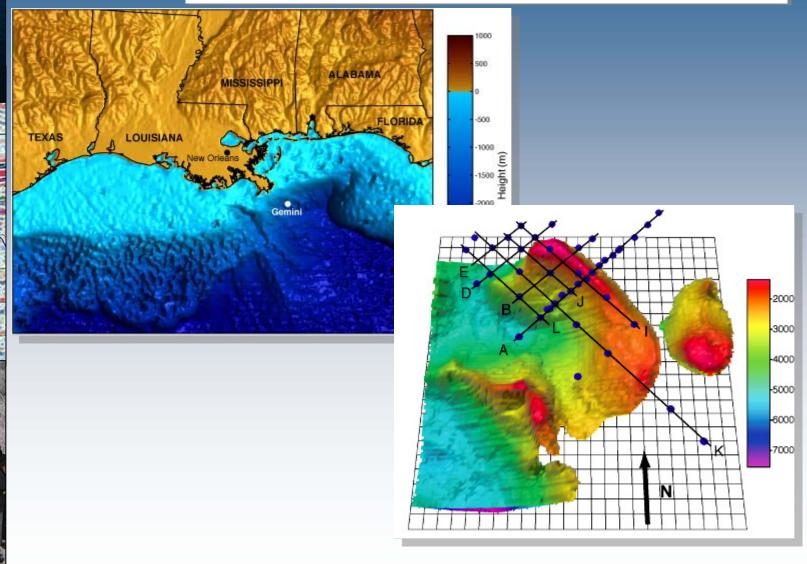




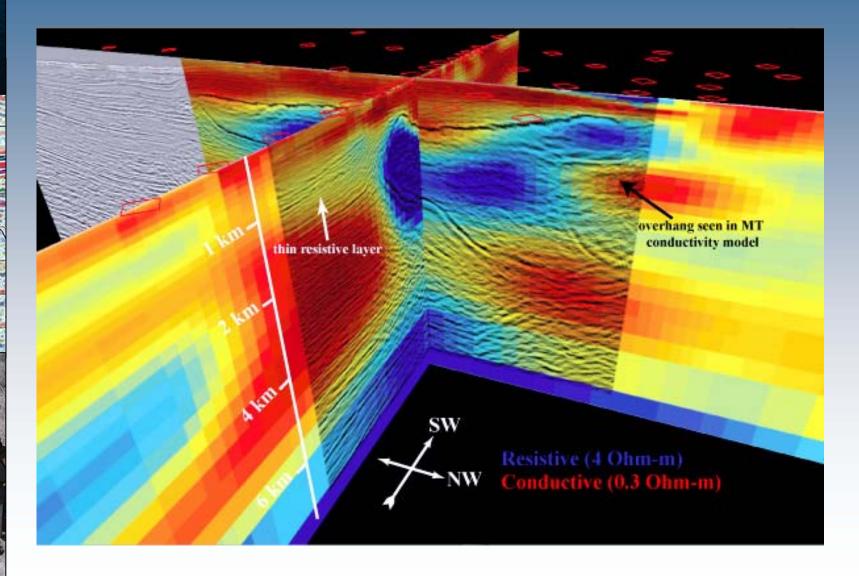
Landdaten Beispiel



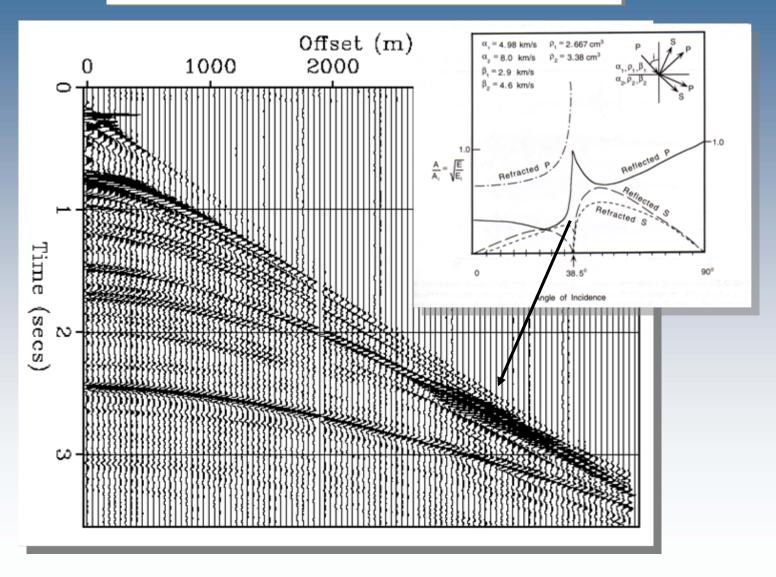
SCRIPPS Institution of Oceanography combined seismics and magnetics



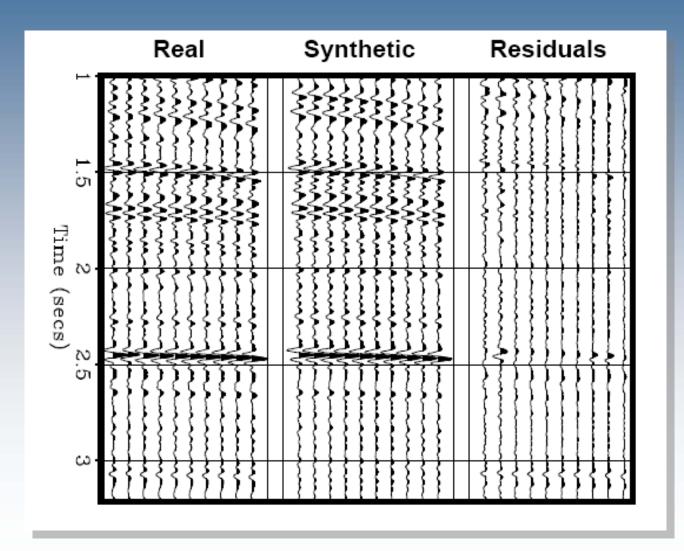
Final results



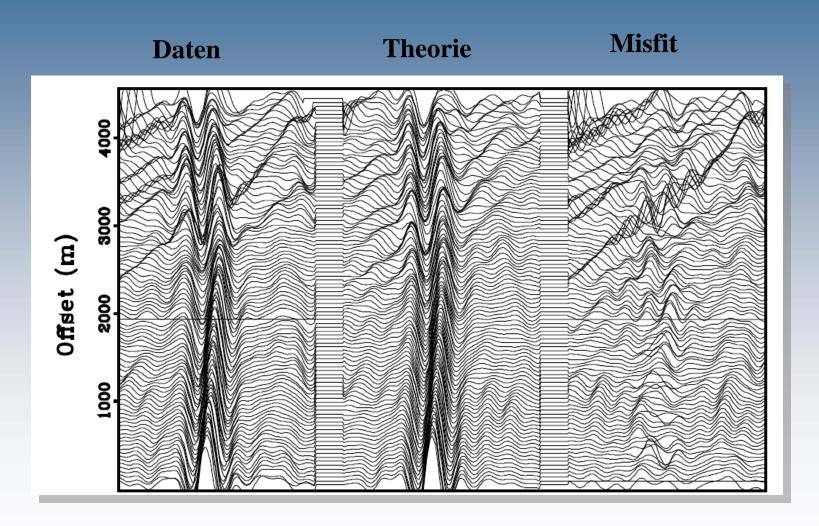
Refraktionsprofil (Exxon Daten - Golf von Mexico)



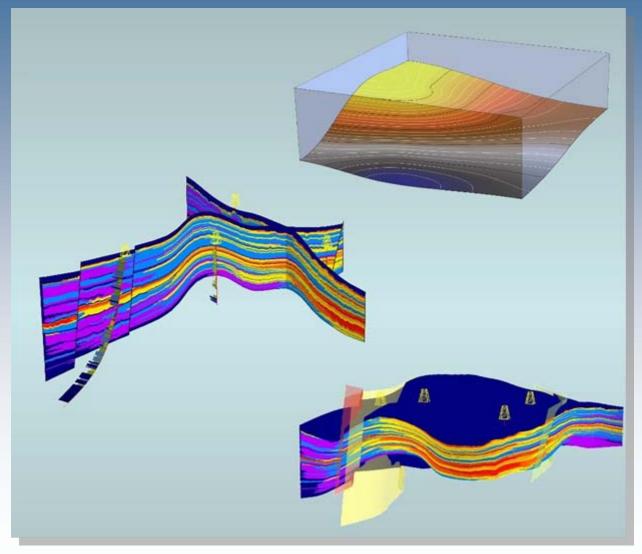




Wellenformmodellierung

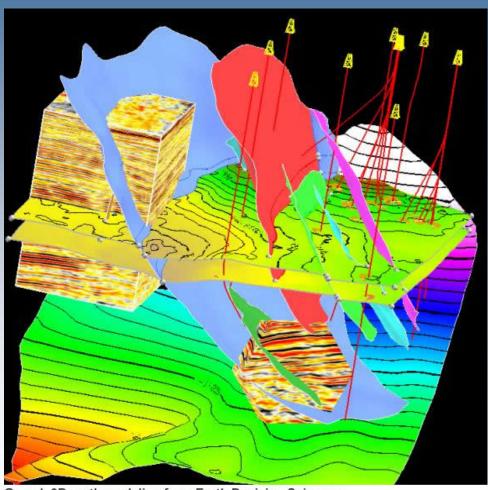


Visualization - Interpretation



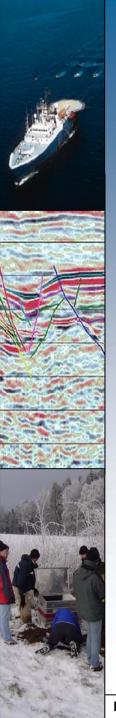
Based on GOCAD www.gocad.com

Visualization - Interpretation



Gocad- 3D earth modeling from Earth Decision Sciences

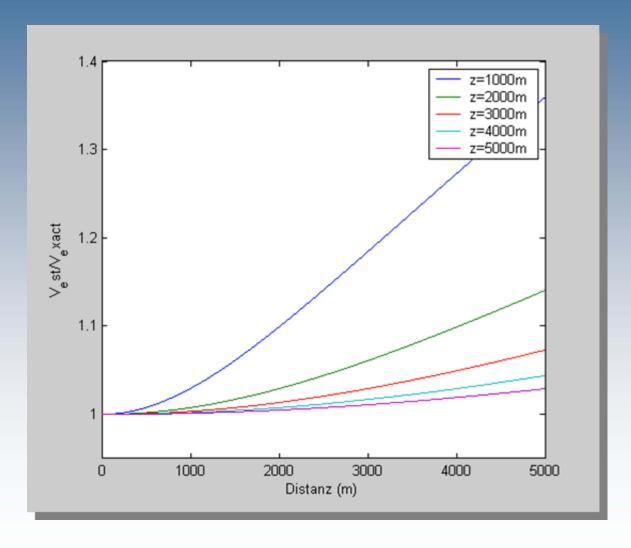
Based on GOCAD www.gocad.com



Zusammenfassung

- Reflexionsseismik ist das wichtigste Verfahren der Geophysik (besonders für Abbildung oberflächennaher Regionen)
- R-Seismische Messungen sind darauf ausgelegt mehrmals den selben Common Mid-Point (CMP) zu beleuchten – für den Fall von horizontalen Schichten – entsprechend den Common Depth Point (CDP)
- Die wichtigsten Indikatoren sind abrupte Änderungen der seismischen Geschwindigkeit (Grenzfläche), welche lithologische Änderungen anzeigen.
- Das Ziel der Reflexionsseismik ist es, die aufgezeichneten Signale (Reflexionen) zu kartieren um ein Bild der Reflektoren zu gewinnen
- Der wichtigste Verarbeitungsschritt dies zu erreichen ist die Migration

Übungsaufgabe:







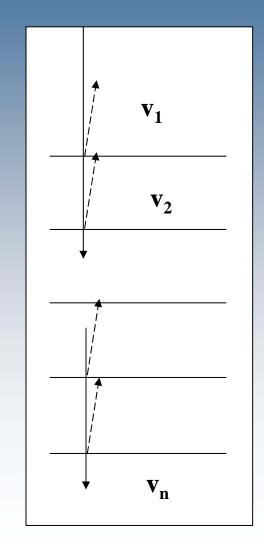
Die Geschwindigkeit in einer Schicht wird definiert als:

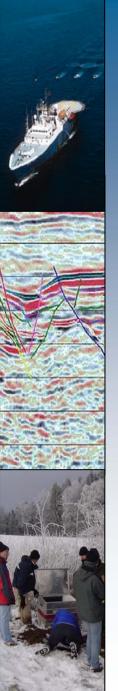
$$v_i = \frac{z_i}{\tau_i}$$

 $\left|v_{i} = rac{Z_{i}}{\tau_{i}}
ight|_{\tau_{i}}^{z_{i}}$ Dicke der Schicht i

... und die Durchschnittsgeschwindigkeit:

$$\overline{V} = \frac{\sum_{i=1}^{n} z_{i}}{\sum_{i=1}^{n} \tau_{i}} = \frac{\sum_{i=1}^{n} v_{i} \tau_{i}}{\sum_{i=1}^{n} \tau_{i}} = \frac{Z_{n}}{T_{n}}$$





Reflektor Sequenz rms-Velocity

Root-mean square (rms) velocity (eine bessere Näherung als die Durchschnittsgeschwindigkeit) bis zur Schichtgrenze n, der Geschwindigkeit v_i , der Laufzeit τ_i (einfach) und der Schicht i:

$$V_{rms} = \left[\frac{\sum_{i=1}^{n} v_{i}^{2} \tau_{i}}{\sum_{i=1}^{n} \tau_{i}}\right]^{1/2}$$

Hier wird angenommen die Abstände zur Quelle seien klein im Vergleich zur Tiefe des Reflektors! Unser Ziel: Wie können wir die Geschwindigkeiten der einzelnen Schichten bestimmen?